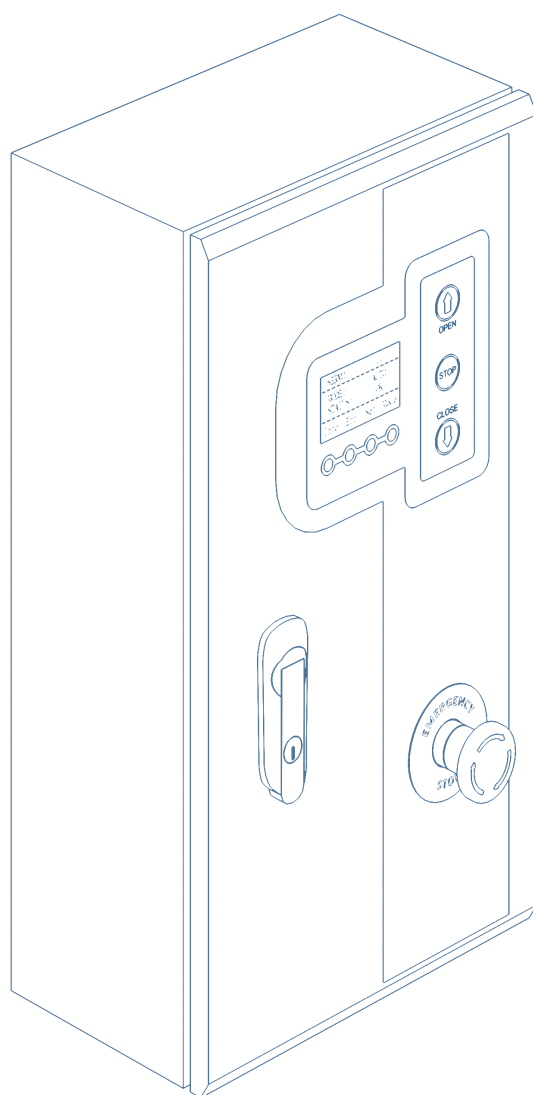


Блок управления для скоростных секционных ворот серии ISD01-PARKING

Инструкция по монтажу и эксплуатации

Общие сведения	2
Конструкция	2
Монтаж блока управления	3
Электрические подключения	3
Настройка блока управления	10
Параметры работы ворот	21
Диагностика неисправностей	22



1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Блок управления предназначен для управления скоростными секционными воротами серии ISD01-PARKING.

1.1. ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ БЛОКА УПРАВЛЕНИЯ

Таблица 1.1. Основные параметры

Параметры	Значение
Напряжение питания	220 В
Частота тока электрической сети	50 Гц
Мощность преобразователя частоты	1,5 кВт
Управляющее напряжение	24 В
Диапазон рабочих температур	-25...+55 °С
Габариты (Ш × В × Г)	250 × 370 × 136 мм
Класс защиты	IP 54

1.2. ПРАВИЛА БЕЗОПАСНОСТИ

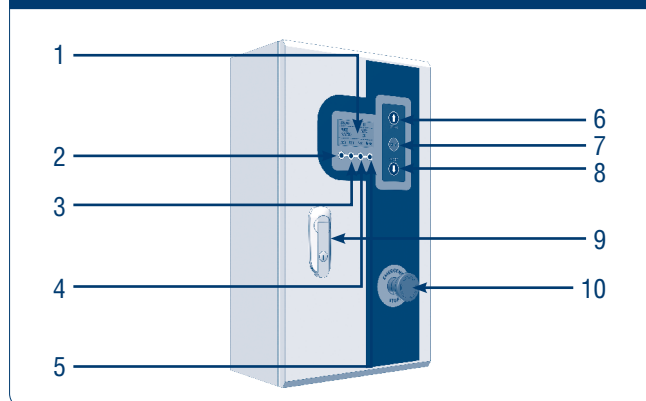
- Используйте блок управления только по назначению, любое другое использование запрещено.
- Концерн DoorHan не несет ответственности за нанесенный материальный ущерб и травмы, полученные в результате несоблюдения правил и предписаний инструкций по технике безопасности, а также в случае использования изделия не по назначению.
- Выполнять установку, настройку и сервисное обслуживание данного оборудования могут только квалифицированные специалисты.
- Для исправной работы блока управления напряжение питания должно соответствовать указанному в инструкции.
- Перед установкой блока управления убедитесь в том, что скоростные секционные ворота и устройства безопасности ворот установлены в рабочее положение.
- Перед первым включением блока управления убедитесь в том, что все электрические соединения надежно закреплены и изолированы.

⚠ ВНИМАНИЕ!

Выполняйте все указания инструкции, так как неправильная установка может привести к серьезным повреждениям оборудования и травмам.

2. КОНСТРУКЦИЯ

Рис. 2.1. Закрытое положение



1. Дисплей блока управления
2. Кнопка дисплея «Инфо»
3. Кнопка дисплея «Ошибки»
4. Кнопка дисплея «Настройки»
5. Кнопка дисплея «Режимы работы»

Рис. 2.2. Открытое положение



6. Кнопка открывания ворот
7. Кнопка «Стоп»
8. Кнопка закрывания ворот
9. Замок
10. Кнопка экстренной остановки

3. МОНТАЖ БЛОКА УПРАВЛЕНИЯ

Блок управления устанавливается на высоте 1,2–1,5 м от уровня пола. Крепежные элементы выбираются в зависимости от материала стены.

4. ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПОДКЛЮЧЕНИЯ

Таблица 4.1. Перечень клемм и описание их функций

Порт	Функция	Описание
1	PE	AC 220 В, вход
2	N	
3	L	
4	Тормозной резистор, выход +	
5	Тормозной резистор, вход -	
6	Тормоз привода +	DC 24 В
7	Тормоз привода -	
8	Зарезервировано	
9	Устройство безопасности 1	NO (кромка безопасности, фотоэлементы и др.), стоп
10	Устройство безопасности 2	NO (кромка безопасности, фотоэлементы и др.), открывание при срабатывании
11	Com/Gnd	
12	DC24V+	
13	Автоматическое открывание, вход	NO (подключение радара и др.)
14	Частичное открывание, вход	NO
15	Старт, вход	NO
16	Com/Gnd	
17	Автоматическое открывание, вход	NO
18	Частичное открывание, вход	NO
19	Замок	NO
20	Com/Gnd	
21	DC24V+	
22	Выход 1A	1A-1B по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 1» и 1A-1B изменится на NC
23	Выход 1B	
24	Выход 2A	2A-2B по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 2» и 2A-2B изменится на NC
25	Выход 2B	
26	Выход 3A	3A-3B по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 3» и 3A-3B изменится на NC
27	Выход 3B	
28	Выход 4A	4A-4B по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 4» и 4A-4B изменится на NC
29	Выход 4B	
30	RS485+	
31	RS485-	
32	Com/Gnd	
33	Ручное открывание, вход	NO
34	Ручное закрывание, вход	NO
35	Ручная открывание, вход	NO
36	Аварийная остановка, вход	NC

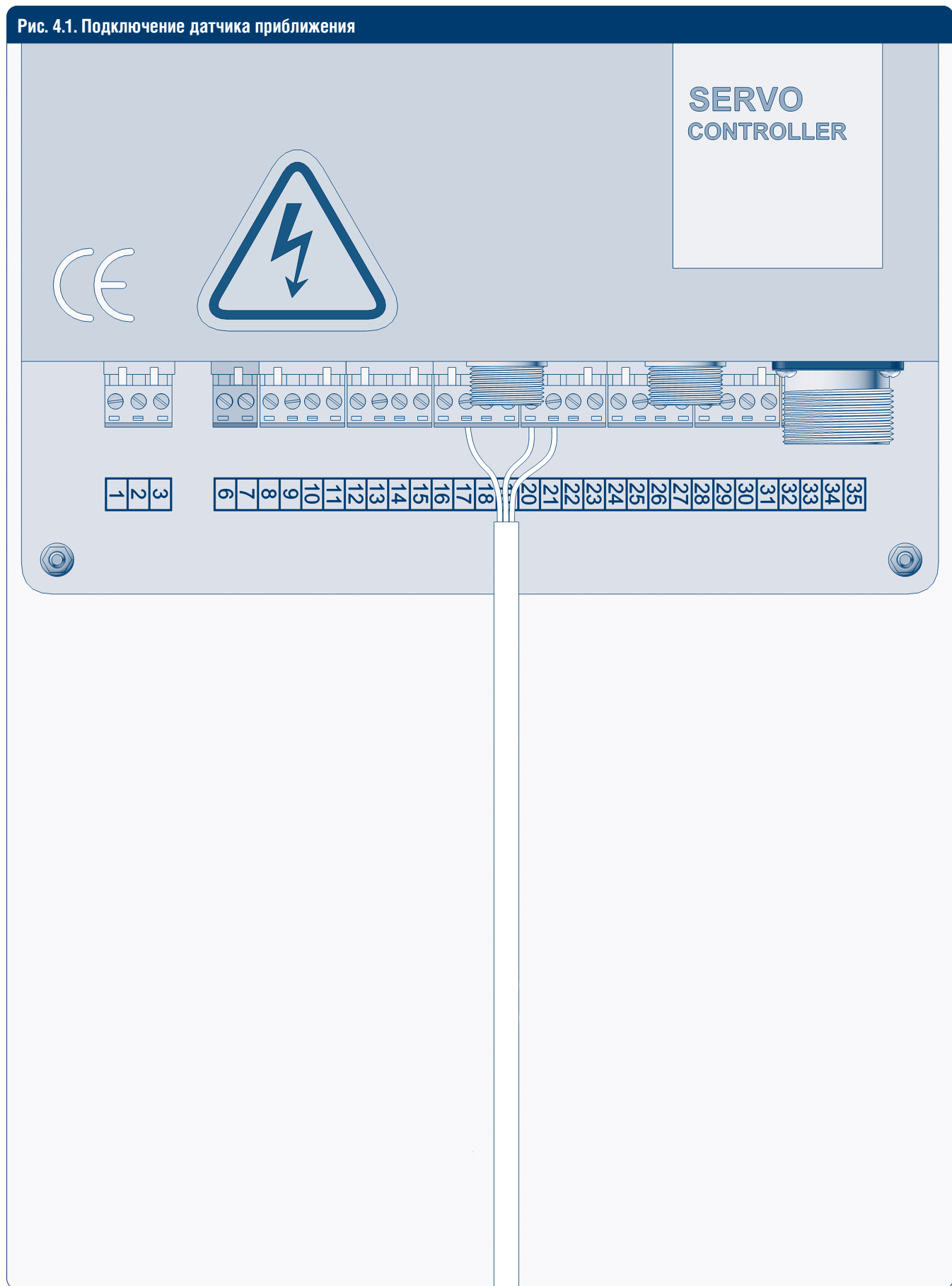


Таблица 4.2. Подключение датчика приближения

Порт	Функция	Цвет провода
17	Подключение датчика приближения	Черный
20	Com/Gnd	Синий
21	DC 24 в +	Коричневый

Рис. 4.2. Подключение фотоэлементов PHOTOCELL-N

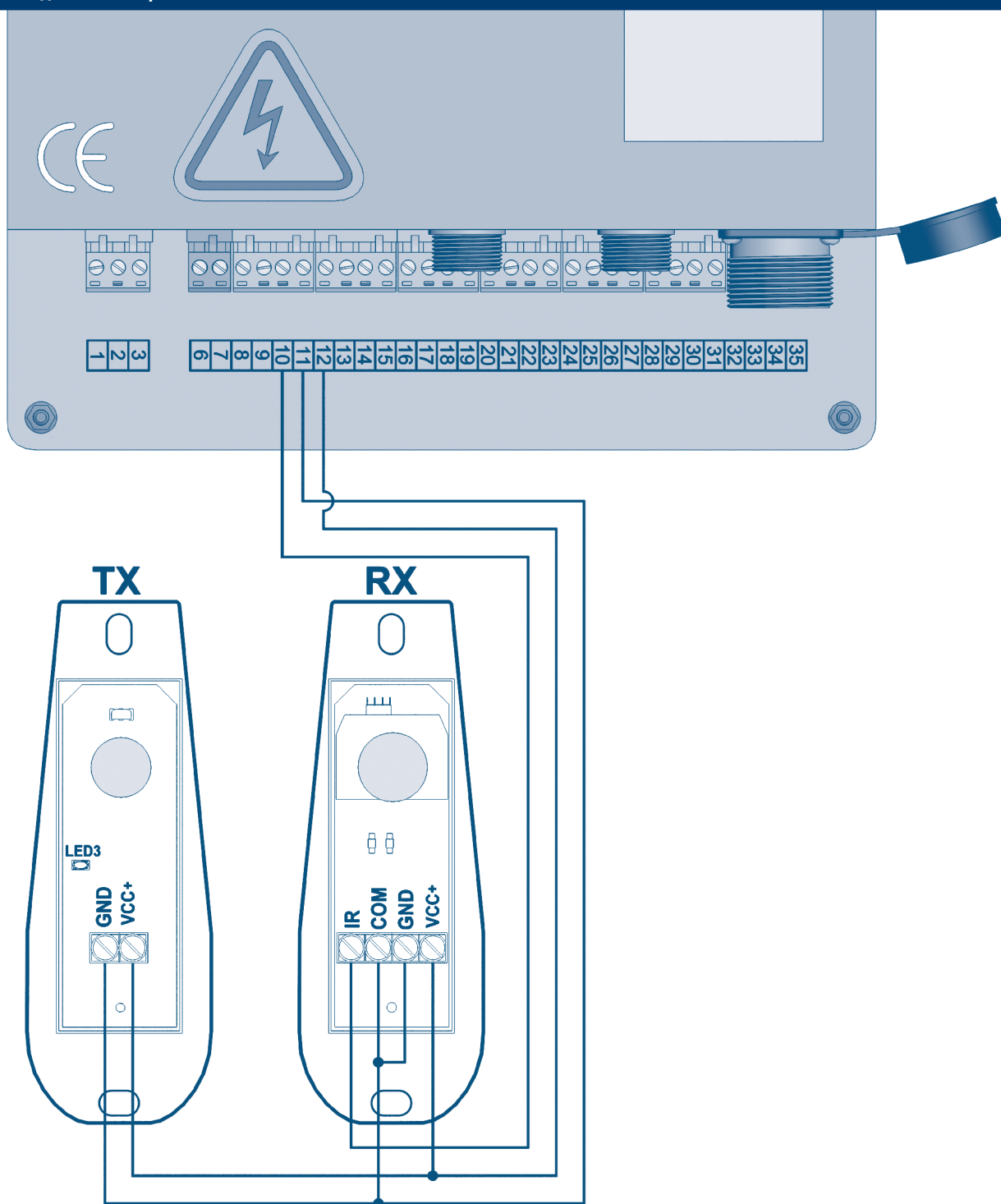


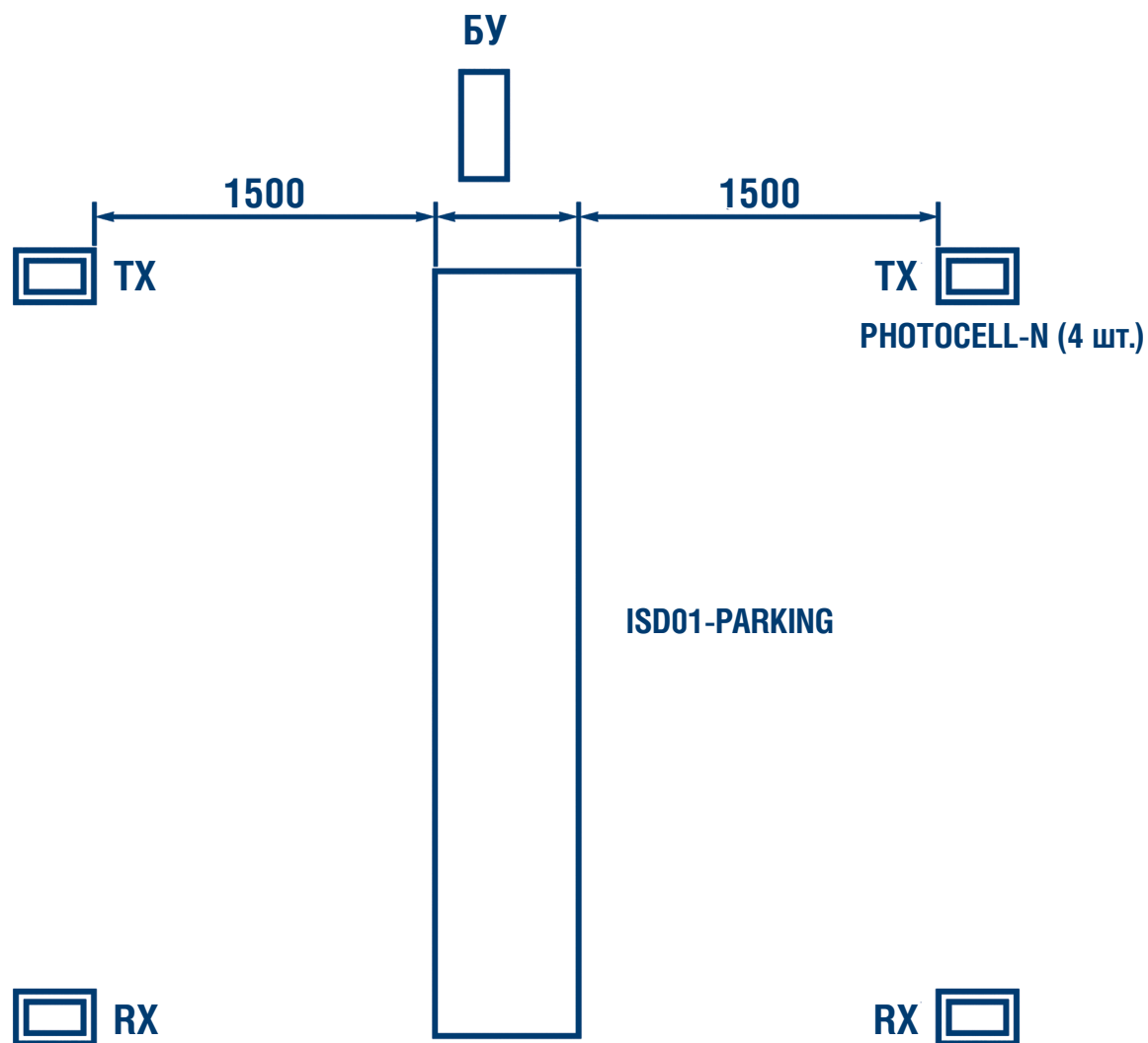
Таблица 4.3. Подключение фотоэлементов PHOTOCELL-N

Порт	Функция
10	Устройство безопасности 1
11	Com
12	DC 24 В+

Просверлите в стойках фотоэлементов DoorHan (0,5) технологические отверстия для электрического кабеля (0,75 мм на каждую жилу). Расположите фотоэлементы в верхней части каждой стойки и надежно закрепите их.

* Подключение второй пары фотоэлементов выполняется аналогичным образом.

Рис. 4.3. Схема расположения стоек



⚠ ВНИМАНИЕ!

- Следите за чистотой фотозлементов. Своевременно очищайте их от загрязнений и осадков. В зимнее время освобождайте рабочую зону фотозлементов от снега.
- Эксплуатация ворот без использования системы безопасности PHOTOCELL-N ЗАПРЕЩЕНА.

Рис. 4.4. Подключение кабеля от мотора

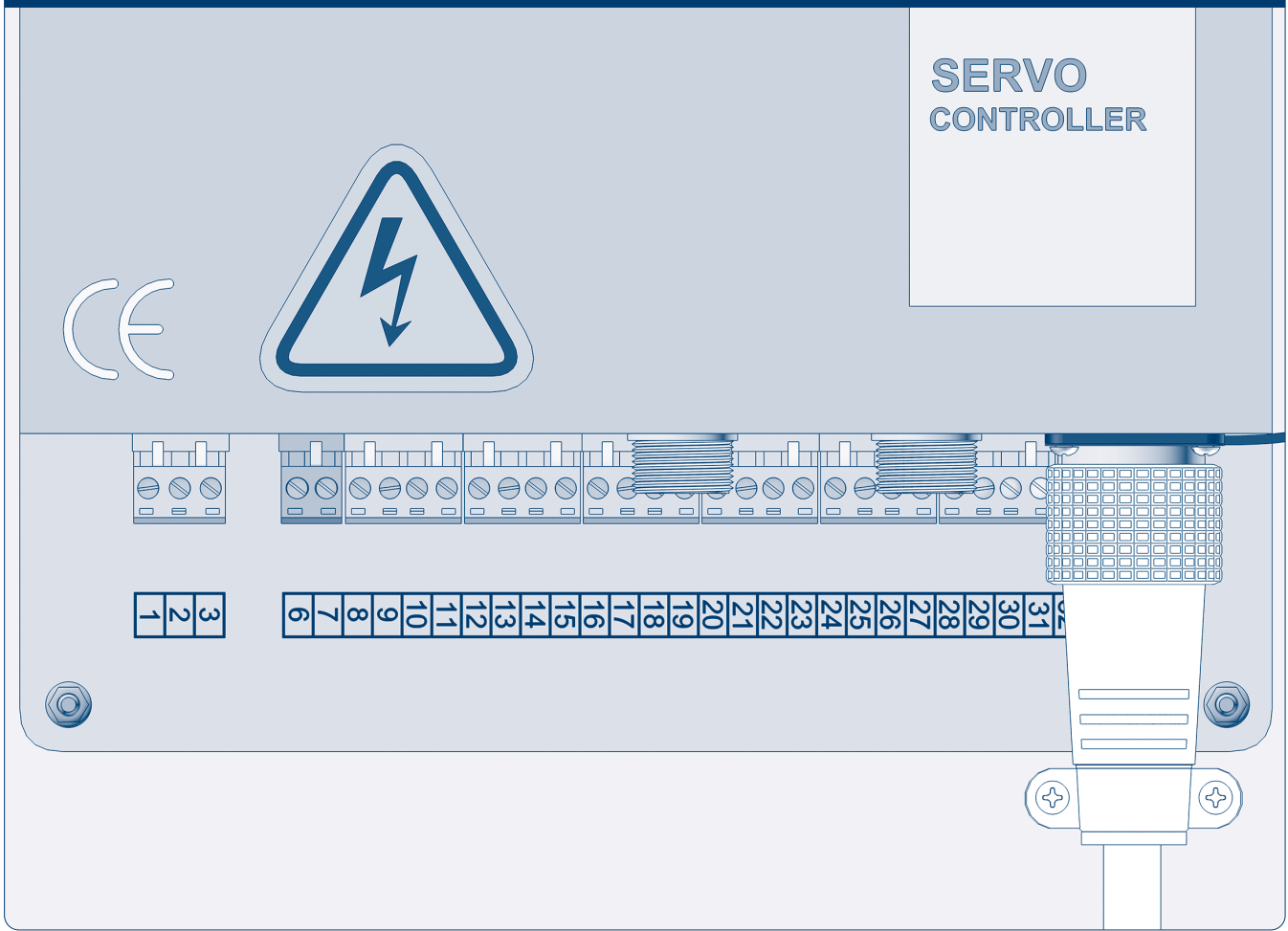
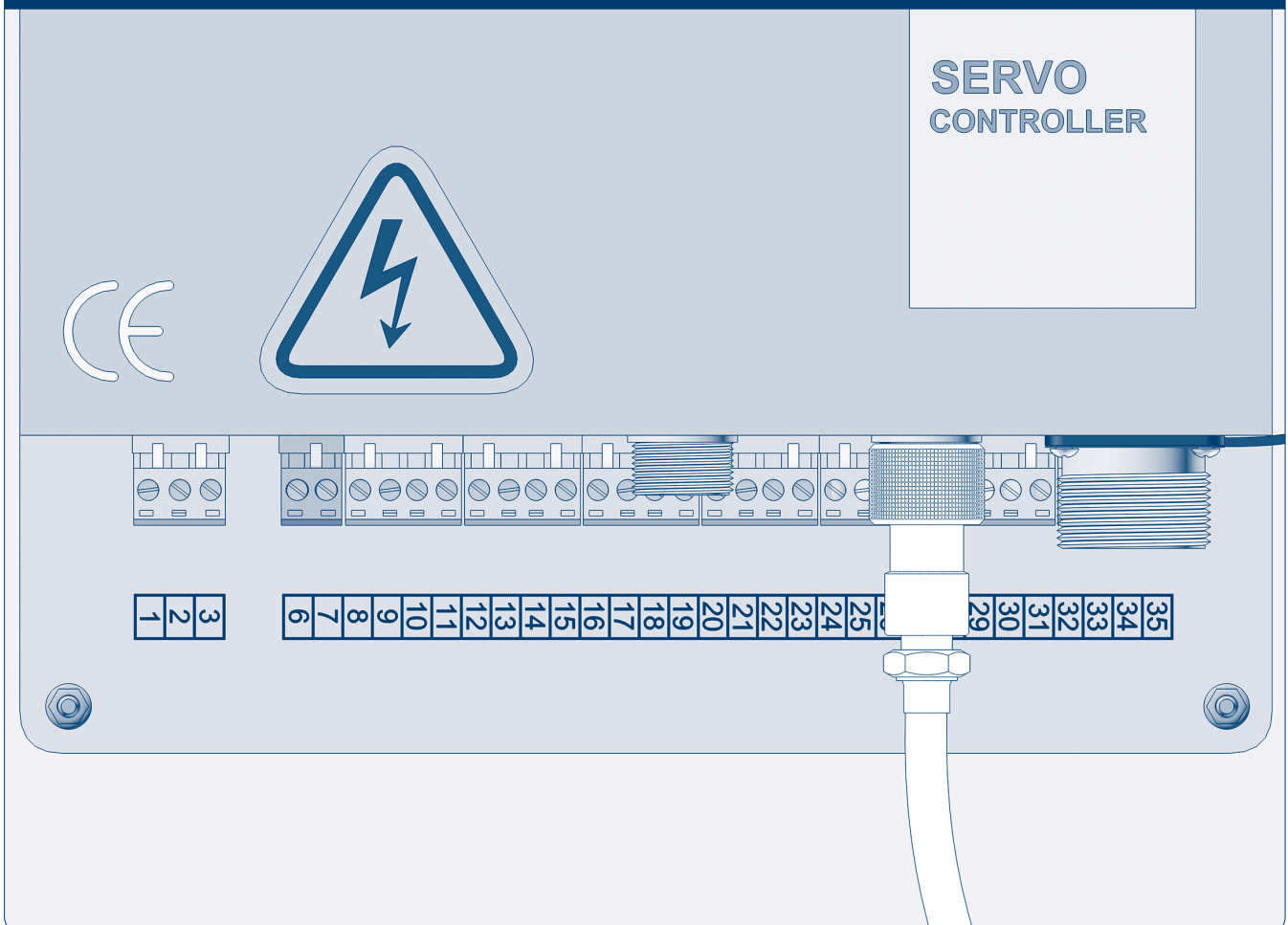


Рис. 4.5. Подключение кабеля от мотора



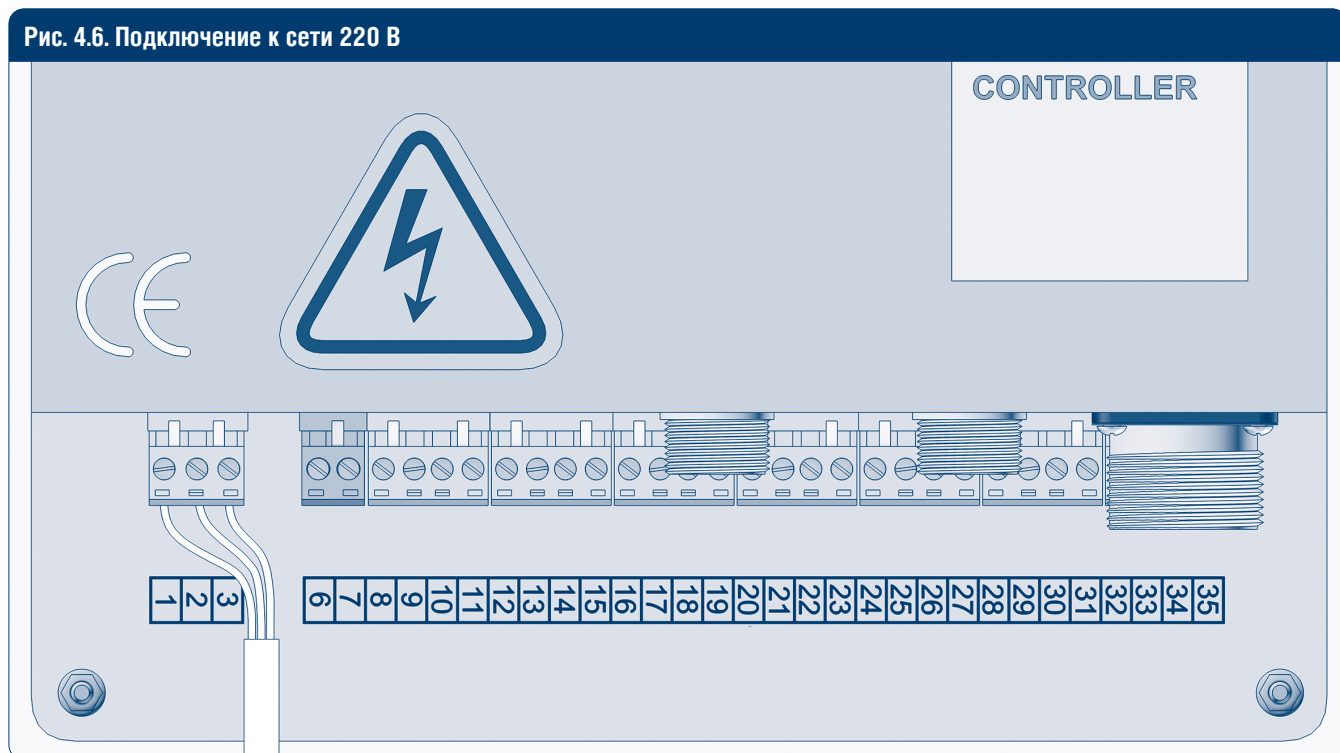


Таблица 4.4. Подключение к сети 220 В

Порт	Функция	Цвет провода
1	PE	Желто-зеленый
2	N	Синий
3	L	Коричневый

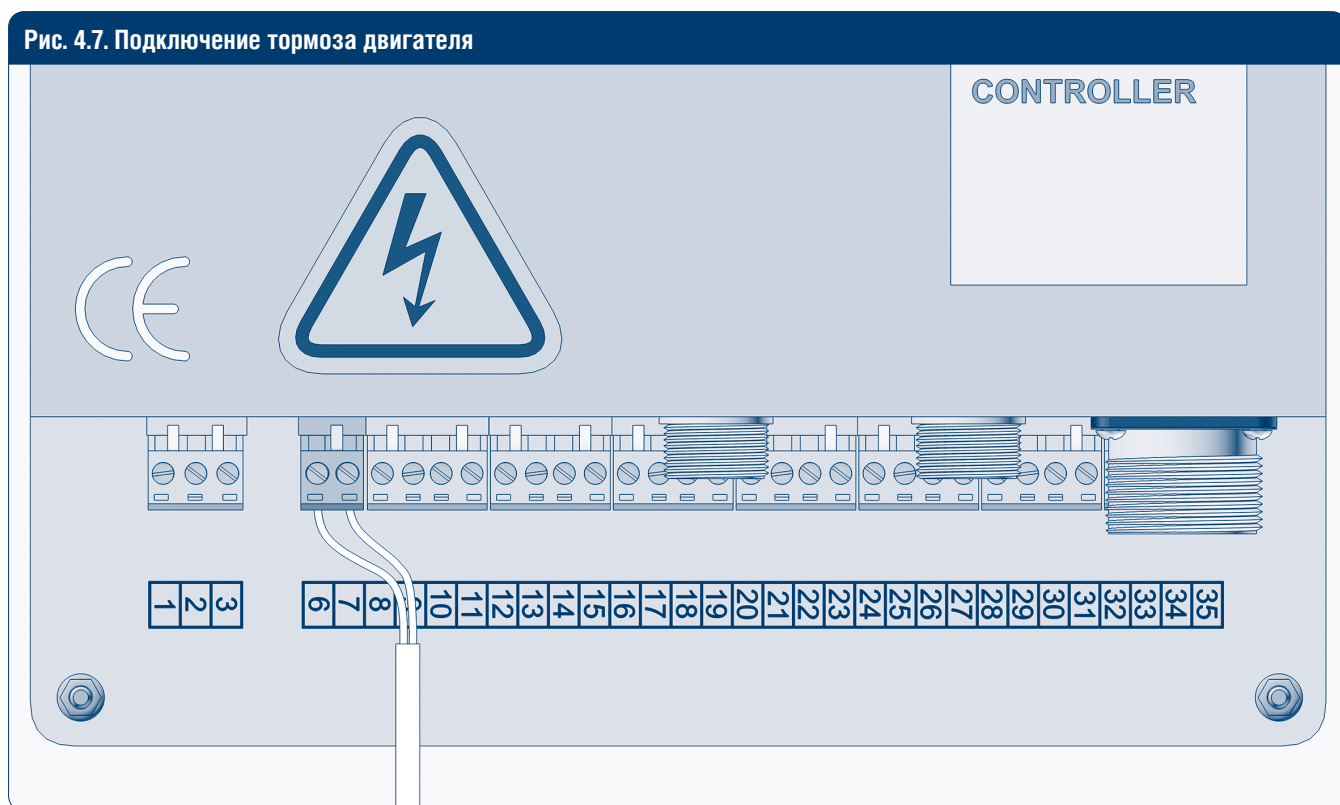


Таблица 4.5. Подключение тормоза двигателя

Порт	Функция	Цвет провода
6	+	Красный
7	-	Синий

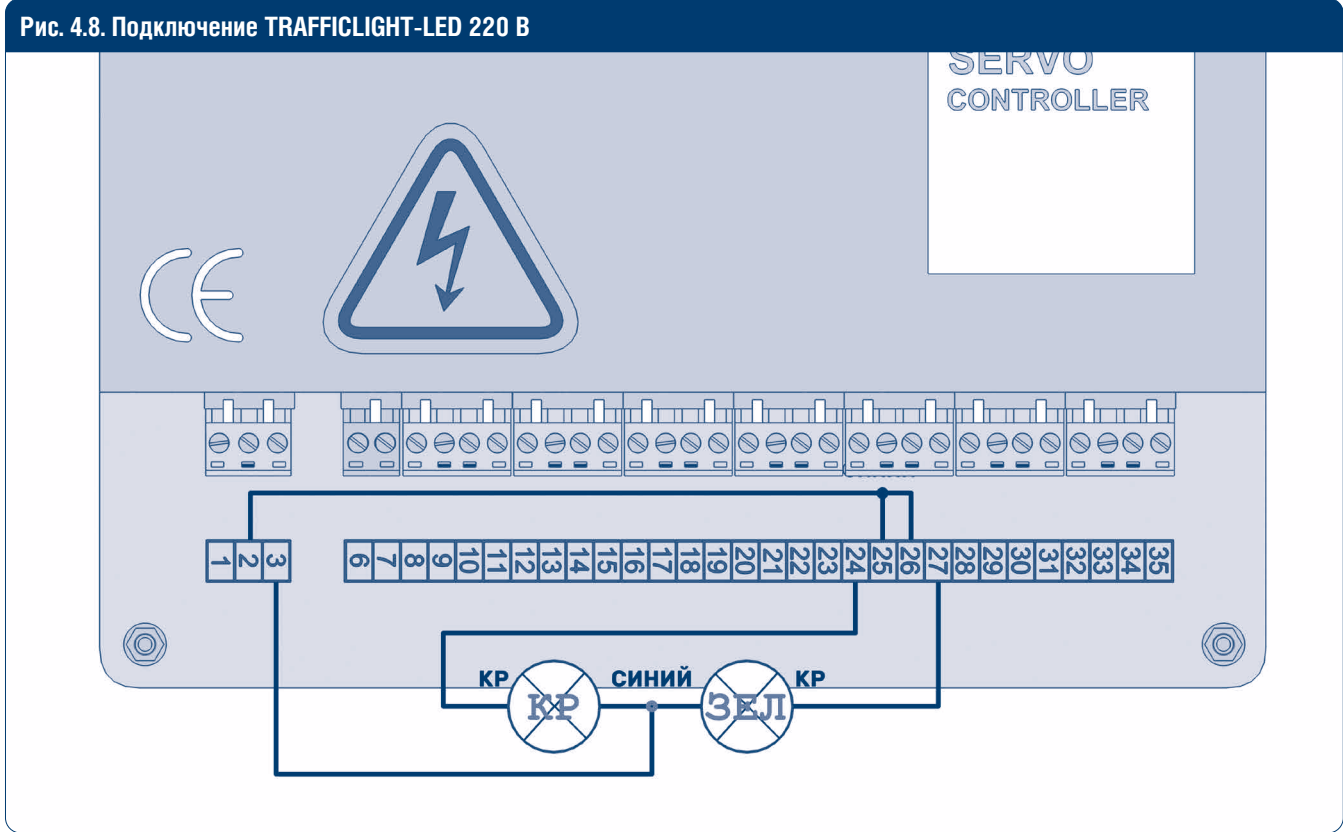
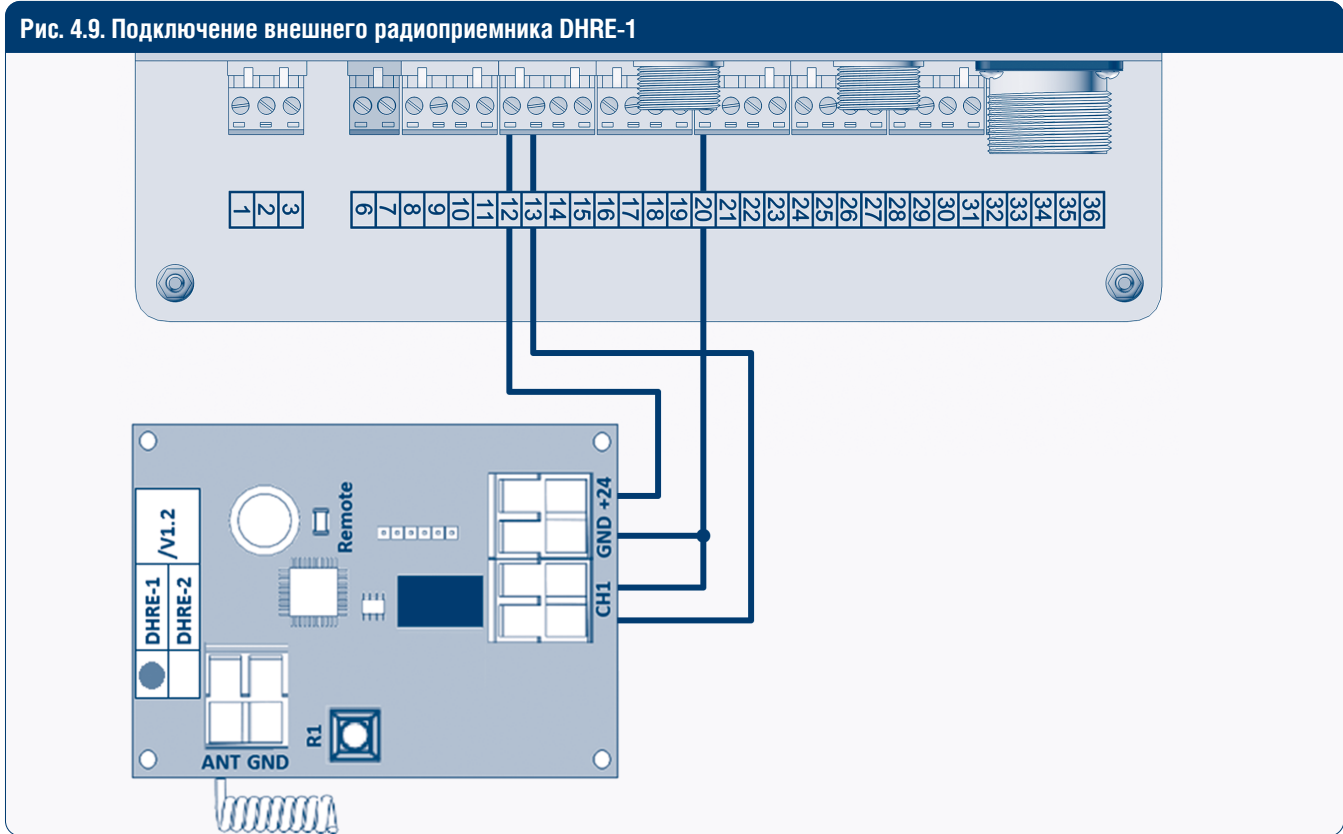


Таблица 4.6. Подключение TRAFFICLIGHT-LED 220В

№	Описание
1	Установить перемычку на контакты 25 и 26 и соединить с контактом 2
2	Подключить светофор на контакты 24 для красного цвета, 27 для зеленого. Общий провод на контакт 3

Примечание. Настройку светофора произвести в соответствии с разделом 5.12 настоящей инструкции.



Примечание. Подключите управляющий сигнал на контакт 13 или 15 в зависимости от желаемой логики работы. Программирование приемника выполняется в соответствии с инструкцией по монтажу и эксплуатации внешнего радиоприемника DHRE-1(2).

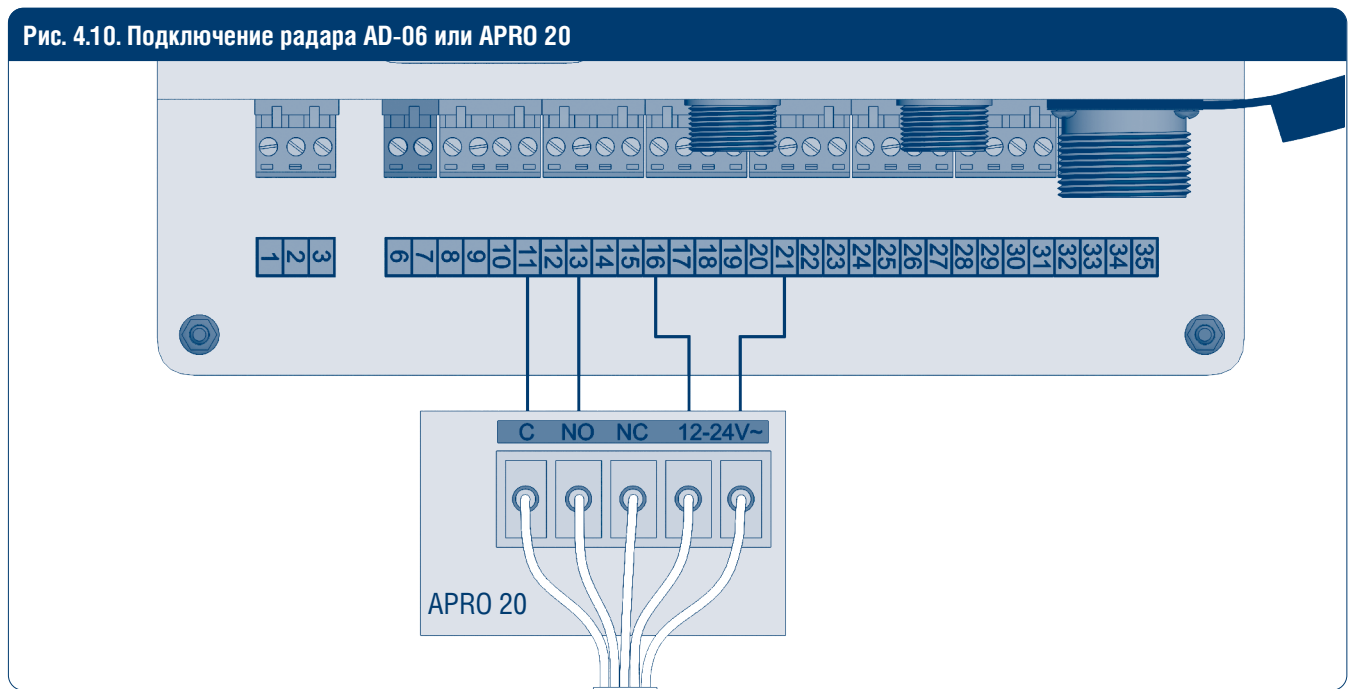


Таблица 4.7. Подключение радара AD-06

Порт	Функция	Цвет провода
13	Автоматическое открывание	Зеленый
20	Com/Gnd	Черный и желтый
21	DC 24 B+	Красный

Примечание. Для подключения радара APRO 20 демонтируйте нижнюю крышку радара и подсоедините его к блоку управления согласно обозначениям на клеммной колодке.

Для корректной работы блока выберите режим AUTO и установите необходимое время автоматического закрывания.

5. НАСТРОЙКА БЛОКА УПРАВЛЕНИЯ

5.1. УСТАНОВКА РУЧНОГО РЕЖИМА РАБОТЫ (MANUAL)

1.1. Нажать **Mode**

1.2. На дисплее появится изображение

Password
6666
+ - Ok Esc

1.3. Кнопками **+** **-** назначить пароль на 6668

1.4. Нажать на кнопку **Ok**

1.5. На дисплее появится изображение

Mode Setting
MANUAL
Adj Save Esc

1.6. Кнопкой **Adj** выбрать MANUAL

1.7. Нажать кнопку **Save**

5.2. ВЫБОР ТИПА ЭНКОДЕРА

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать на кнопку

1.5. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
4. Advanced Setting			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

выбрать **Limit Switch set**

1.7. Нажать кнопку

1.8. На дисплее появится изображение

Limit Switch			
Proximity Switch			
или Absolute Encoder			
Adj			Ok

1.9. Кнопкой

выбрать **Proximity Switch**

1.10. Нажать кнопку

5.3. ПРОВЕРКА НАПРАВЛЕНИЯ ВРАЩЕНИЯ ПОЛОТНА

1.1. На дисплее появится изображение

Press Open-Key			
Direction			
Yes			No

1.2. Нажать на блоке кнопку открывания ворот



1.3. Если полотно движется вверх, нажать

Если полотно движется вниз, нажать

5.4. НАСТРОЙКА ДАТЧИКА ПРИБЛИЖЕНИЯ

1.1. На дисплее появится изображение

Origin Position			
Lift the door			
Ok			Esc

1.2. Нажать на блоке кнопку открывания ворот



Поднять полотно в верхнее крайнее положение

1.3. Нажать кнопку Ok

В крайнем верхнем положении должен сработать датчик приближения.

5.5. НАСТРОЙКА КОНЦЕВЫХ ПОЛОЖЕНИЙ ПОЛОТНА ВОРОТ

1.1. На дисплее появится изображение

Open Position			
Drop the door			
Ok			Esc

Выставить верхнее конечное положение полотна ворот. Для этого нужно:

1.2. Нажать на блоке кнопку закрывания ворот



1.3. Опустить полотно ворот на 2 см

1.4. Нажать кнопку Ok

1.5. На дисплее появится изображение

Close limit			
Drop the door			
Ok			Esc

Выставить нижнее конечное положение полотна ворот. Для этого нужно:

1.6. Нажать на блоке кнопку закрывания ворот



1.7. Опустить полотно до уровня пола

1.8. Нажать кнопку Ok

На дисплее появится изображение

Calibrate			
Programmed			
(концевые положения установлены)			
			Esc

Или

Calibrate			
Failure			
(концевые положения НЕ установлены)			
			Esc

5.6. НАСТРОЙКА КРУТЯЩЕГО МОМЕНТА ПРИВОДА

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

На дисплее появится изображение

Password			
6666			
↑	↓	Ok	Esc

1.2. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.3. Нажать кнопку

На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
4. Advanced Setting			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

1.4. Кнопками

выбрать Advanced settings

1.5. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

1. Communication			
2. Contact Type			
3. Adv Parameter			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

выбрать Adv Parameter

1.7. Кнопками

назначить пароль на 7779

1.8. Нажать кнопку

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
Index 01			
+	-	Ok	Esc

1.9. Кнопками

Измените индекс на значение 10

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
Index 10			
+	-	Ok	Esc

1.10. Нажать кнопку

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
P10: 050			
+	-	Save	Esc

1.11. Кнопками

установите значение 50.

Диапазон значений: от 50 до 300. Значение по умолчанию 50. При ошибке ERR06 «Ротор заблокирован» увеличить значение на 10

1.12. Нажать кнопку

5.7. НАСТРОЙКА СКОРОСТИ ОТКРЫВАНИЯ (OPENING SPEED)

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать на кнопку

1.5. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

выбрать Parameter

1.7. Нажать на кнопку

1.8. На дисплее появится изображение

1. Opening speed			
2. Closing speed			
3. Open slowdown			
↑	↓	Ok	Esc

1.9. Кнопками

выбрать Opening speed

1.10. Нажать на кнопку

1.11. На дисплее появится изображение

1. Opening speed			
100			
↑	↓	Save	Esc

1.12. Кнопками

установить нужное значение

1.13. Нажать на кнопку

5.8. НАСТРОЙКА СКОРОСТИ ЗАКРЫВАНИЯ (CLOSING SPEED)

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

На дисплее появится изображение

Password			
6666			
↑	↓	Ok	Esc

1.2. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.3. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
↑	↓	Ok	Esc

1.4. Кнопками

выбрать Parameter

1.5. Нажать на кнопку

* Индекс 69 — ускорение для открывания-закрывания дверей. Чем ниже значение, тем плавнее старт (диапазон 0–99, по умолчанию 20).

На дисплее появится изображение

1. Opening speed			
2. Closing speed			
3. Open slowdown			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

↑	↓
---	---

выбрать Closing speed

1.7. Нажать на кнопку

Ok

На дисплее появится изображение

Closing speed			
100			
↑	↓	Save	Esc

1.8. Кнопками

↑	↓
---	---

установите скорость закрывания со значением 20

1.9. Нажать на кнопку

Save

5.9. ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ РЕЖИМОВ РАБОТЫ ВОРОТ

По желанию заказчика могут быть установлены два режима

MANUAL	РУЧНОЙ
---------------	--------

или

AUTO	АВТОМАТИЧЕСКИЙ		
SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

Mode

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками

+	-
---	---

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку

Ok

1.5. На дисплее появится изображение

Mode Setting			
MANUAL			
Adj		Save	Esc

1.6. Кнопкой

Adj

выбрать MANUAL или AUTO

1.7. Нажать кнопку

Save

5.10. НАСТРОЙКА ПЛАВНОГО ПУСКА

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

Set

На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.2. Кнопками

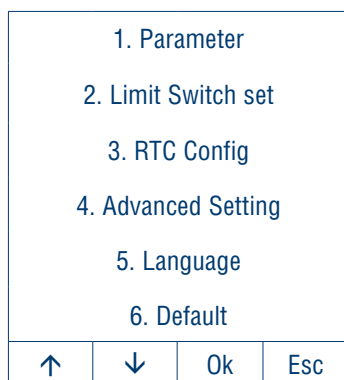


назначить пароль на 6668

1.3. Нажать кнопку



1.4. На дисплее появится изображение



Кнопками

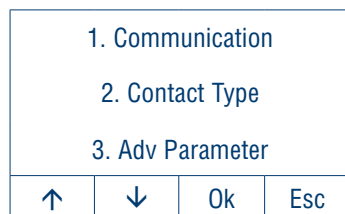


выбрать Advanted settings

1.5. Нажать кнопку



На дисплее появится изображение



1.6. Кнопками

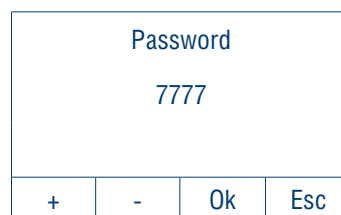


выбрать Adv Parameter

1.7. Нажать кнопку



На дисплее появится изображение



1.8. Кнопками



назначить пароль на 7779

1.9. Нажать кнопку



На дисплее появится изображение



1.10. Кнопками

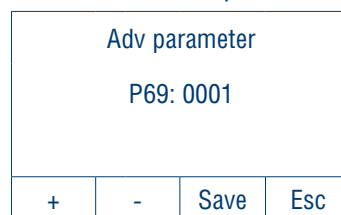


назначить Index на значение 69 *

1.11. Нажать кнопку



На дисплее появится изображение



Назначить P69 на значение 0001

1.12. Нажать кнопку



5.11. НАСТРОЙКА ЗАМЕДЛЕНИЯ ПРИ ОТКРЫВАНИИ (OPEN SLOWDOWN)

SERVO

MODE

STATUS

info

Err

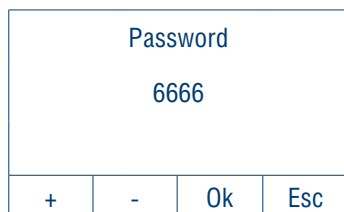
Set

Mode

1.1. Нажать



1.2. На дисплее появится изображение



1.3. Кнопками

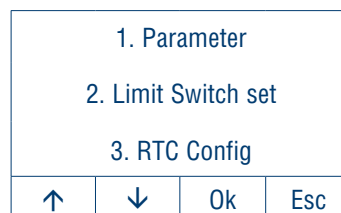


назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку



1.5. На дисплее появится изображение



1.6. Кнопками

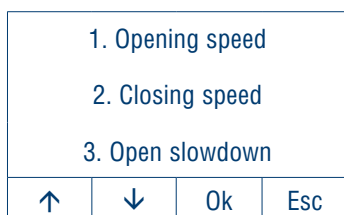


выбрать Parameter

1.7. Нажать кнопку



1.8. На дисплее появится изображение



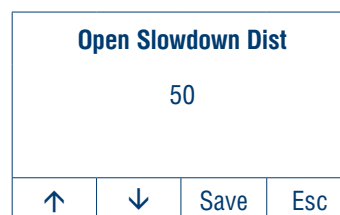
1.9. Кнопками

выбрать **Open Slowdown**

1.10. Нажать кнопку



1.11. На дисплее появится изображение



1.12. Кнопками



установить нужное значение *

1.13. Нажать кнопку



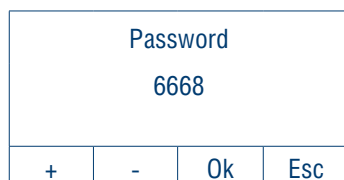
5.12. НАСТРОЙКА ПОДКЛЮЧЕНИЯ СВЕТОФОРА



1.1. Нажать



1.2. На дисплее появится изображение



1.3. Кнопками

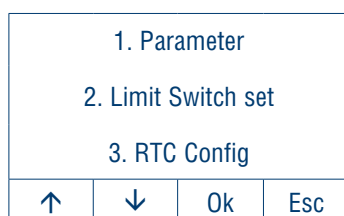


назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку



1.5. На дисплее появится изображение



1.6. Кнопками

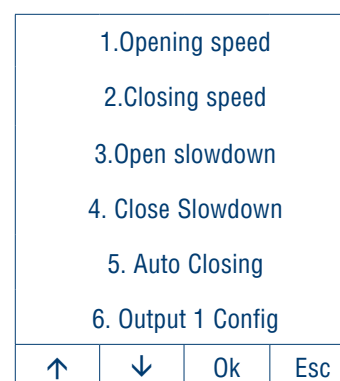


выбрать Parameter

1.7. Нажать на кнопку



1.8. На дисплее появится изображение



1.9. Кнопками

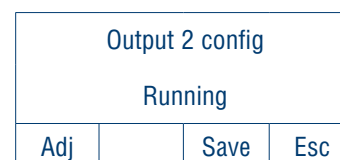


выбрать Output 2 Config

1.10. Нажать на кнопку



1.11. На дисплее появится изображение



1.12. Кнопкой



выбрать Non-open Limit

1.13. Нажать кнопку



1.14. На дисплее появится изображение

1. Opening speed			
2. Closing speed			
3. Open slowdown			
↑	↓	Ok	Esc

1.15. Кнопками

↑	↓
---	---

выбрать **Output 3 Config**

1.16. Нажать кнопку

Ok

1.17. На дисплее появится изображение

Output 3 Config			
Running			
Adj		Save	Esc

1.18. Нажать кнопку

Adj

выбрать Open Limit

1.19. Нажать кнопку

Save

1.20. Нажать ESC

для выхода в главное меню

5.13. НАСТРОЙКА ЗАМЕДЛЕНИЯ ПРИ ЗАКРЫВАНИИ (CLOSE SLOWDOWN)

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

Set

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками

+	-
---	---

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку

Ok

1.5. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

↑	↓
---	---

выбрать Parameter

1.7. Нажать кнопку

Ok

1.8. На дисплее появится изображение

1. Opening speed			
2. Closing speed			
3. Open slowdown			
↑	↓	Ok	Esc

1.9. Кнопками

↑	↓
---	---

выбрать **Close Slowdown**

1.10. Нажать кнопку

Ok

1.11. На дисплее появится изображение

Close Slowdown Dist			
50			
↑	↓	Save	Esc

1.12. Кнопками

↑	↓
---	---

установить нужное значение *

1.13. Нажать кнопку

Save

* Чем меньше значение, тем меньше расстояние, на которое приходится замедление.

5.14. ПРОВЕРКА ОБЩЕГО КОЛИЧЕСТВА ЦИКЛОВ

Проверка общего количества полных циклов

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать **info**

1.2. На дисплее появится изображение

1. Input Query			
2. Sum Counter			
3. Maint Counter			
↑	↓	Ok	Esc

1.3. Кнопками

↑	↓
---	---

выбрать **Maint Counter**

1.4. На дисплее появится изображение с общим количеством циклов

Maint Counter	
00001	
	Esc

5.15. УСТАНОВКА ЗНАЧЕНИЯ КОМПЛЕКСНОГО СЕРВИСНОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ

Установка значения сервисного обслуживания

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать **Set**

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками **+** **-**

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку **Ok**

1.5. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
4. Advanced Setting			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

↑	↓
---	---

выбрать Advanced settings

1.7. Нажать на кнопку **Ok**

1.8. На дисплее появится изображение

3. Adv Parameter			
4. Maintenance			
5. System Config			
↑	↓	Ok	Esc

1.9. Кнопками **↑** **↓**

выбрать **Maintenance**

1.10. Нажать кнопку **Ok**

1.11. На дисплее появится изображение

Maintenance			
0 Thousand			
+	-	Save	Esc

1.12. Кнопками



назначить «100» (тысяч) — количество циклов до выдачи предупреждения о необходимости проведения комплексного сервисного обслуживания (регулировка, замена расходных комплектующих ворот)

1.13. Нажать кнопку

Save

1.14. По истечении заданного количества циклов на экран выводится сообщение о комплексном сервисном обслуживании

5.16. СБРОС ДО ЗАВОДСКИХ НАСТРОЕК

SERVO

MODE

STATUS

info

Err

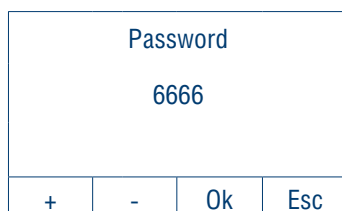
Set

Mode

1.1. Нажать

Set

1.2. На дисплее появится изображение



1.3. Кнопками

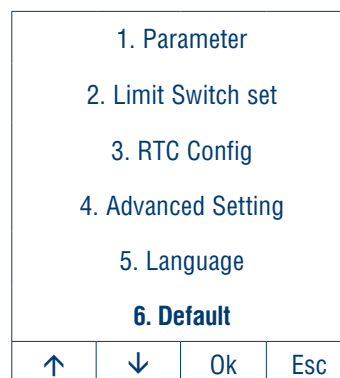


назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку

Ok

1.5. На дисплее появится изображение



1.6. Кнопками



выбрать **Default**

1.7. Нажать на кнопку

Ok

Настройки вернулись к заводским установкам

5.17. НАСТРОЙКА ИНКРЕМЕНТНОГО ЭНКОДЕРА *

SERVO

MODE

STATUS

info

Err

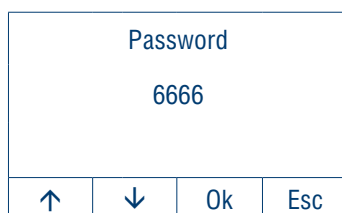
Set

Mode

1.1. Нажать

Set

На дисплее появится изображение



1.2. Кнопками

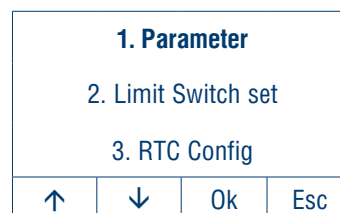


назначить пароль на 6668

1.3. Нажать на кнопку

Ok

На дисплее появится изображение



1.4. Кнопками



выбрать **Advanced Setting**

* В случае неисправности датчика приближения (ER23 и отсутствии индикации) требуется произвести настройку крайних положений ворот по инкрементному энкодеру, до замены датчика.

1.5. Нажать на кнопку **Ok**

На дисплее появится изображение

1. Communication			
2. Contact Type			
3. ADV Parameter			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками **↑** **↓**

выбрать ADV Parameter

1.7. Кнопками **+** **-**

назначить пароль на 7779

1.8. Нажать на кнопку **Ok**

Измените индекс на значение 04

ADV Parameter			
Index: 04			
+	-	Ok	Esc

1.9. Нажать на кнопку **Ok**

Измените значение параметра с 0 на 1

ADV Parameter			
P01: 0001			
+	-	Ok	Esc

1.10. Нажать кнопку **Save**

1.11. Нажать кнопку **Esc**

для выхода в главное меню

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.12. Нажать **Set**

1.13. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.14. Кнопками **+** **-**

назначить пароль на 6668

1.15. Нажать кнопку **Ok**

1.16. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
4. Advanced Setting			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

1.17. Кнопками **↑** **↓**

выбрать **Limit Switch Set**

1.18. Нажать на кнопку **Ok**

1.19. На дисплее появится изображение

Limit Switch			
Incremental Encoder			
Adj			Ok

1.20. Кнопкой **Adj**

выбрать Incremental Encoder

1.21. Нажать кнопку **Ok**

6. ПАРАМЕТРЫ РАБОТЫ ВОРОТ

Таблица 6.1. Параметры работы ворот и настройки по умолчанию

№	Параметр	Значение	Заводские настройки по умолчанию
1	Скорость открывания	10–125	100
2	Скорость закрывания	10–125	20
3	Замедление при открывании	30–70	50
4	Замедление при закрывании	30–70	50

Таблица 6.1. Параметры работы ворот и настройки по умолчанию (окончание)

№	Параметр	Значение	Заводские настройки по умолчанию
5	Время автоматического закрывания	- Отключен 1–120 с	5 с
6	Параметр выход 1	Нет положения закрыто	Отключен
7	Параметр выход 2	Положение закрыто	Отключен
8	Параметр выход 3	- Нет положения открыто - Положение открыто	Отключен
9	Параметр выход 4	- Открыть - Закрыть - Нет концевого положения - Концевое положение - Поиск концевого положения - Ошибка подключения - Отключен - Двойной интерлок автооткрывания - Работа - Остановка	Отключен
10	Частичное открывание	10–100 %	100
11	Дисплей	- Положение - Скорость - Момент	Момент
12	Настройка лампы	- Выключение через 60 с - Всегда включено	Выключение через 60 с
13	Автоматическое открывание	- Отключено 1–999 мин.	Отключено
14	Момент привода	50–300	50

▲ ВНИМАНИЕ!

В случае замены привода или блока управления, может произойти рассогласование в настройках. Ворота при этом работать не будут. Для устранения данной неисправности необходимо зайти в параметр 66 и изменить его значение: если было установлено 005, измените на 004, если было установлено 004, измените на 005.

7. ДИАГНОСТИКА НЕИСПРАВНОСТЕЙ

Таблица 7.1. Неисправности и способы их устранения

Код ошибки	Неисправность	Причина/способ устранения
ERR01	Перегрузка по току	Замените плату
ERR03	Низкое напряжение	Н/д
ERR04	Высокое напряжение	Проверьте тормоз
ERR05	Высокое напряжение	Замените плату
ERR06	Двигатель заблокирован	- Дверь перегружена - Дверь заклинило - Зажат тормоз - Замените двигатель
ERR07	Выход за пределы концевых положений	Проверьте энкодер двигателя и абсолютный энкодер или датчик крайнего положения
ERR08	Сбой в памяти	Установите заводские значения и перезапустите или замените плату
ERR09	Превышение скорости	Неисправен энкодер двигателя
ERR10	Реверс двигателя	Неисправен энкодер двигателя

Таблица 7.1. Неисправности и способы их устранения (окончание)

Код ошибки	Неисправность	Причина/способ устранения
ERR11	Перегрузка	Дверь перегружена
ERR12	Ошибка по току	Замените плату
ERR13	Неисправность энкодера двигателя	Проверьте проводку или замените двигатель
ERR14	Ошибка начального положения ротора	Н/д
ERR15	Ошибка соединения	Установите заводские значения или замените плату
ERR16	Неисправность тормозной цепи	(Только в памяти истории)
ERR18	Неисправность тормозной цепи	- Проверьте резистор - Проверьте проводку резистора - Замените плату
ERR19 *	Неисправность абсолютного энкодера	- Проверьте проводку абсолютного энкодера - Проверьте абсолютный энкодер - Переключитесь на внутренний энкодер
ERR20	Превышено время выполнения в одном движении	Отрегулируйте в соответствии с параметром P24
ERR21	Ошибка устройства безопасности 1 во время цикла	Отрегулируйте в соответствии с параметром P77
ERR22	Ошибка устройства безопасности 2 во время цикла	
ERR23	Концевые положения не установлены	- Повторите установку - Настройка последнего концевого положения не завершена - Слишком маленькое расстояние между начальной точкой и концевым положением на открывание - Установлено слишком маленькое ограничение хода - Установлено слишком большое ограничение хода - Слишком большое передаточное число редуктора, отрегулируйте в соответствии с параметром 45 - Неисправность датчика приближения (см. стр. 20, п. 5.17)
ERR24	Сбой в сети 24 В в постоянного тока	Короткое замыкание в тормозе или другом устройстве 24 В
ERR25	Техническое обслуживание	Н/д
ERR26 *	Неисправность механических концевых выключателей	Н/д
ERR27	Перегрев	Дверь перегружена или используется слишком часто
ERR28	Неисправность электромагнитного тормоза	Проверьте подключение тормоза или замените его
ERR29 *	Сброс абсолютного энкодера	Разряжена батарея абсолютного энкодера
ERR30	Рассогласование параметров двигателей	Рассогласование параметров старого (1,5 кВт) и нового двигателей, отрегулируйте в соответствии с параметром P66
ERR31	Неисправность 2 энкодера двигателя	Проверьте проводку энкодера двигателя
ERR32	Неисправность 3 энкодера двигателя	Проверьте проводку энкодера двигателя
ERR33 *	Неисправность 2 абсолютного энкодера	Реальное ограничение хода отличается от предустановленного значения
ERR34 *	Сброс абсолютного энкодера 2	Неисправен абсолютный энкодер
ERR35 *	Сброс запуска абсолютного энкодера	Неисправен абсолютный энкодер
ERR36	Слишком короткое расстояние между концевыми положениями	Переустановите значения концевых положений
ERR37	Н/д	Н/д
ERR39	Неисправность 4 энкодера двигателя	Проверьте проводку или замените двигатель
ERR40	Неисправность 5 энкодера двигателя	Проверьте проводку или замените двигатель

* Не применимо для данного типа привода.

DoorHAN®

Международный концерн DoorHan благодарит вас за приобретение нашей продукции. Мы надеемся, что вы останетесь довольны качеством данного изделия.

По вопросам приобретения, дистрибьюции и технического обслуживания обращайтесь в офисы региональных представителей или центральный офис компании по адресу:

Россия, 143002, Московская обл.,
г. Одинцово, с. Акулово,
ул. Новая, д. 120, стр. 1
Тел.: 8 495 933-24-00
E-mail: info@doorhan.ru
www.doorhan.ru